

ЭЛЕМЕНТЫ РЕЛЯТИВИСТСКОЙ ДИНАМИКИ

§ 5. Введение

К началу XX века накопилось большое количество экспериментальных данных о величине скорости света, и эти данные подвели ученых к неожиданному заключению:

ВО ВСЕХ ИНЕРЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМАХ ОТСЧЕТА

СКОРОСТЬ СВЕТА В ВАКУУМЕ ОДИНАКОВА. (I)

После этого еще в течении нескольких десятилетий экспериментаторы совершенствовали технику и методику измерений, получая значение скорости света со все большей точностью. Наконец в 1983 году на заседании Генеральной конференции по мерам и весам было принято решение считать величину скорости света « c » в вакууме равной 299792458 м/с точно.

Заключение (I) поставило перед научным миром массу задач. В ходе их разрешения была создана новая теория – *специальная теория относительности*, или сокращенно СТО.

В фундаменте СТО лежат два принципа: 1) принцип постоянства скорости света (I); 2) принцип относительности (II). Современная трактовка принципа относительности такова:

ЗАКОНЫ ПРИРОДЫ, ПО КОТОРЫМ ИЗМЕНЯЮТСЯ

СОСТОЯНИЯ ФИЗИЧЕСКИХ СИСТЕМ,
НЕ ЗАВИСЯТ ОТ ТОГО, К КАКОЙ (II)
ИНЕРЦИАЛЬНОЙ СИСТЕМЕ ОТСЧЕТА
ОТНОСЯТСЯ ЭТИ ИЗМЕНЕНИЯ.

§ 6. Основное соотношение релятивистской динамики

Поскольку скорость света постоянна в любой инерциальной системе отсчета (ИСО), логично выражать все другие скорости перемещения не в привычных нам единицах, например, метрах за секунду, а в долях от величины « c ». Особенно удобно такое обозначение для скоростей, соизмеримых со скоростью света. Итак, определим безразмерную скорость так:

$$\vec{\beta} = \frac{\vec{v}}{c}. \quad (6.1)$$

Обозначим символом E полную энергию исследуемого нами материального объекта, а символом \vec{p} – его импульс. Стрелка над значком p означает, что импульс – векторная величина.

Оказывается, между импульсом и энергией существует простая связь:

$$\vec{p} = \beta \frac{\vec{E}}{c}. \quad (6.2)$$

По известному импульсу и энергии объекта можно легко определить его массу:

$$m = \frac{1}{c^2} \sqrt{E^2 - (c \vec{p})^2}. \quad (6.3)$$

В физике элементарных частиц импульс и массу удобно выражать в энергетических единицах. Импульс, выраженный в этих единицах, следует представить в виде $c \vec{p}$. Тогда формула (6.2) примет вид

$$c \vec{p} = \vec{\beta} E. \quad (6.4)$$

Аналогичным образом, масса записывается как mc^2 , а формула (6.3) принимает вид

$$mc^2 = \sqrt{E^2 - (c \vec{p})^2}. \quad (6.5)$$

В дальнейшем мы, как правило, будем пользоваться именно таким представлением импульса и массы.

Для объектов, находящихся в состоянии покоя, $\vec{\beta} = 0$. Следовательно, равен нулю и импульс (смотри (6.4)). Обозначая энергию покоящегося тела символом E_0 , мы из формулы (6.5) получим

$$mc^2 = E_0. \quad (6.6)$$

Подчеркнем, что здесь масса m имеет такой же смысл, как и в ньютоновой механике, т.е. ее величина не зависит от выбора ИСО¹⁾.

Для изучения последующего материала введем еще два определения:

1) кинетической энергией $E_{\text{кин}}$ движущегося объекта будем называть разницу между его полной энергией и энергией покоя:

$$E_{\text{кин}} = E - E_0. \quad (6.7)$$

В задаче №6 мы покажем, что при малых скоростях это выражение совпадает с классической формулой для кинетической энергии;

2) релятивистским фактором (или Лоренц-фактором) называется коэффициент γ , показывающий во сколько раз энергия движущегося тела больше его энергии покоя.

$$m = \frac{m_0}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad (6.8)$$

Само собой разумеется, что всегда $\gamma \geq 1$.

Примечание. Релятивистский фактор определен только для объектов, обладающих массой.

Задача 5. Докажите, что β и γ взаимозависимые величины.

Решение. Подставим (6.4) и (6.6) в (6.5).

$$E_0^2 = E^2 - (\vec{\beta}E)^2 \Rightarrow E^2(1 - \vec{\beta}^2) = E_0^2, \Rightarrow \left(\frac{E}{E_0}\right)^2 = \frac{1}{1 - \vec{\beta}^2}.$$

Поскольку $\vec{\beta}^2 = \beta^2 \Rightarrow$

$$\Rightarrow \gamma = \frac{1}{1 - \beta^2}, \quad (6.9)$$

что и требовалось доказать.

В дальнейшем, для избежания громоздких формул, мы часто будем использовать символ γ , определенный согласно (6.8) или (6.9).

Задача 6. Докажите, что при малых скоростях ($\beta \ll 1$) формула (6.7) переходит в классическое выражение для кинетической энергии.

Примечание. В математике есть формулы для приближенного вычисления алгебраических выражений, содержащих малый параметр. Так, для чисел $x \ll 1$ и действительных a , таких что $ax \ll 1$, применима формула

$$(1 + x)^a \approx 1 + ax. \quad (6.10)$$

(Убедитесь в ее справедливости на придуманных вами численных примерах.)

Решение. $E_{\text{кин}} = E - E_0 = \gamma E_0 - E_0 = (\gamma - 1)E_0$. Согласно формулам (6.9) и (6.10)

$$\gamma - 1 = (1 - \beta^2)^{-1/2} - 1 \approx \left(1 + \frac{\beta^2}{2}\right) - 1 = \frac{\beta^2}{2}.$$

Отсюда

$$E_{\text{кин}} \approx \frac{\beta^2}{2} E_0 = \left(\frac{v}{c}\right)^2 \frac{mc^2}{2} = \frac{mv^2}{2}. \quad (6.11)$$

В заключение заметим, что энергии, с которыми приходится иметь дело в микромире, столь малы, что если их измерять в знакомых вам джоулях, придется использовать множители, содержащие более десяти нулей. Поэтому были придуманы специальные единицы – электрон-вольты (сокращенно эВ). Известно, что свободный минимальный заряд, встречающийся в природе, равен заряду электрона ($e = 1,6 \cdot 10^{-19}$ Кл). Частица с таким зарядом, преодолев разность потенциалов в один вольт, изменит свою энергию на 1эВ. Следовательно,

¹⁾ Введенное нами понятие массы совпадает с определением массы покоя, но поскольку никаких других понятий массы мы не вводим, индекс «0» у символа массы не нужен.

$1 \text{ эВ} = 1,6 \cdot 10^{-19} \text{ Дж}$. Кинетическая энергия «внешних» электронов в атоме обычно не превышает двух десятков электрон-вольт. Такую же энергию необходимо затратить на то, чтобы «оторвать» от атома эти электроны.

§ 7. Законы сохранения

Начнем с *энергии*.

а) В любой ИСО энергия некоторой совокупности частиц (тел, объектов), не взаимодействующих на расстоянии как между собой, так и с внешним миром, равна сумме энергий всех частиц, входящих в эту совокупность.

$$E_{\text{сист}} = \sum_i E_i. \quad (7.1)$$

Величины, подчиняющиеся такому правилу, называются *аддитивными* (от латинского слова *additivus* – прибавляемый).

Во всем диапазоне скоростей исследуемых материальных объектов выполняется закон сохранения энергии. Иными словами, если мы сравним энергию системы частиц до и после их взаимодействия (под взаимодействием мы здесь понимаем упругие столкновения, распад), то оказывается справедливым следующее равенство:

$$\sum_{i=1}^{N_1} E_i = \sum_{k=1}^{N_2} E'_k \quad (7.2)$$

Здесь N_1 – число частиц до взаимодействия, N_2 – после него. Вообще говоря, N_1 может отличаться от N_2 .

Заметим, что в общем случае необходимо учитывать еще и потенциальную энергию U их взаимодействия. Например, энергия системы двух заряженных частиц

$$E_{\text{сист}} = E_1 + E_2 + U_{12}. \quad (7.3)$$

Перейдем к *импульсу*.

а) Импульс, как и энергия, обладает свойством аддитивности, т.е. импульс системы частиц равен векторной сумме импульсов частиц, входящих в эту сумму:

$$\vec{p}_{\text{сист}} = \sum_i \vec{p}_i. \quad (7.4)$$

б) Закон сохранения импульса имеет такой же вид как и в классической физике:

$$\sum_{i=1}^{N_1} \vec{p}_i = \sum_{k=1}^{N_2} \vec{p}'_k. \quad (7.5)$$

§ 8. Дефект массы

Обычно у учащихся после изучения школьного курса физики создается впечатление, что дефект массы наблюдается только в ядерных или термоядерных реакциях. Это не так!

Дефект массы – самое заурядное и распространенное явление.

Задача 7. Ученик ЗФТШ наливает в чайник из водопроводного крана 2 литра воды ($t = 14^\circ\text{C}$) ставит его на плиту и доводит до кипения. Предположим, что испарения не происходит. На сколько изменится масса воды в чайнике?

Решение. Согласно (6.5) $mc^2 = \sqrt{E^2 - (c\vec{p})^2}$, а т.к. $\vec{p} = 0$ (центр масс воды как до, так и после нагрева покоится), то $mc^2 = E$. Во время нагрева воды ей была передана дополнительная энергия $\Delta E = mc_{\text{в}}\Delta T$, где $c_{\text{в}} = 4.186$ кДж/(кг·С) – удельная теплоемкость воды. Тогда $\Delta mc^2 = \Delta E$, или для относительного увеличения массы

$$\frac{\Delta m}{m} = \frac{c_{\text{в}}\Delta T}{c^2} \Rightarrow \frac{\Delta m}{m} = \frac{4,186 \cdot 10^3 \cdot 86}{(3 \cdot 10^8)^2} = 4 \cdot 10^{-12} = 4 \cdot 10^{-10}\%.$$

Для атомного ядра дефект массы дается формулой

$$\Delta m_{\text{сист}} = (Zm_{\text{п}} + Nm_{\text{н}}) - m(Z, N). \quad (8.1)$$

где $m_{\text{п}}$, $m_{\text{н}}$ и $m(Z, N)$ – масса протона, нейтрона и атомного ядра соответственно. Z и N – число протонов и нейтронов в атомном ядре.

Задача 8. Докажите, что масса атома водорода меньше суммы масс составляющих его протона и электрона. Считать, что скорость электрона в атоме мала ($\beta \ll 1$).

Решение. Атом водорода – это связанная система. Согласно (6.5) и (7.3)

$$(E_{\text{п}} + E_{\text{е}} + U)^2 - (c\vec{p}_{\text{п}} + c\vec{p}_{\text{е}})^2 = (m_{\text{H}}c^2)^2.$$

Здесь $E_{\text{п}}$ – энергия протона, $E_{\text{е}}$ – энергия электрона, а m_{H} – масса атома водорода.

По условию задачи атом водорода можно считать покоящимся, т.е. $c\vec{p}_{\text{п}} + c\vec{p}_{\text{е}} = 0$. Из этих формул следует $E_{\text{п}} + E_{\text{е}} + U = m_{\text{H}}c^2$, или с учетом (6.7),

$$m_{\text{п}}c^2 + E_{\text{кин(п)}} + m_{\text{е}}c^2 + E_{\text{кин(е)}} + U = m_{\text{H}}c^2. \quad (8.2)$$

Поскольку $\beta \ll 1$, кинетическая энергия каждой из частиц может быть вычислена по классической формуле. Поскольку

$$\frac{E_{\text{кин(п)}}}{E_{\text{кин(е)}}} = \frac{m_{\text{е}}}{m_{\text{п}}} \approx 5 \cdot 10^{-4} \ll 1, \quad (8.3)$$

кинетической энергией протона можно пренебречь. Дефект массы атома водорода $\Delta m = (m_{\text{п}} + m_{\text{е}}) - m_{\text{H}}$. Тогда с учетом условия (8.3) формулу (8.2) можно представить в виде

$$\Delta mc^2 = -U - E_{\text{кин(е)}}. \quad (8.4)$$

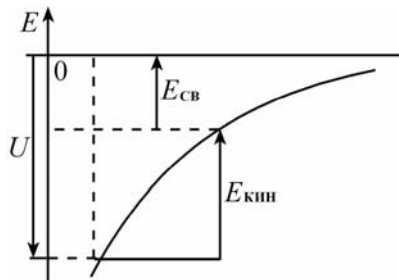


Рис. 8.1

Величина $E_{\text{св}} = -U - E_{\text{кин(е)}}$ называется энергией связи электрона с ядром (рис. 8.1). Численно она равна энергии, которую нужно затратить на ионизацию атома водорода.

Потенциальная энергия атома водорода обусловлена кулоновским взаимодействием электрона с протоном. Она отрицательна и может быть найдена по известной формуле:

$$U = -k \frac{e^2}{r}. \quad (8.5)$$

В этих же обозначениях закон Кулона имеет вид

$$F = k \frac{e^2}{r^2}.$$

Здесь e – модуль заряда электрона или протона, а k – коэффициент пропорциональности, зависящий от выбора системы единиц.

Предположим, что электрон движется по круговой орбите радиуса r . Его центростремительное ускорение обеспечивается кулоновским притяжением:

$$m_e \frac{v^2}{r} = k \frac{e^2}{r^2}.$$

Последнюю формулу легко привести к виду

$$2 \left(\frac{m_e v^2}{2} \right) = k \frac{e^2}{r}. \quad (8.6)$$

С учетом (8.5) получается

$$2E_{\text{кин}(e)} = -U. \quad (8.7)$$

Подстановка (8.7) в (8.4) даст $\Delta m c^2 = E_{\text{кин}}$ или с учетом (6.11)

$$\Delta m \tilde{\hbar}^2 = \frac{m_e v^2}{2} \Rightarrow \Delta m = \frac{m_e \beta^2}{2}. \quad (8.8)$$

Примечание. В дальнейшем мы покажем, что максимальная скорость электрона, движущегося по круговой орбите в атоме водорода, равна $\beta = 1/137$,

откуда $\frac{\Delta m}{m_e} \approx 2 \cdot 10^{-5} = 2 \cdot 10^{-3}\%$.