

## § 2. Динамика

В *динамике* механическое движение изучается в связи с причинами, вызывающими тот или иной его характер. В инерциальных системах отсчёта этими причинами являются различные *взаимодействия* рассматриваемого тела с другими телами, что выражается в наличии *сил*, действующих на тело.

В основе динамики материальной точки лежат законы Ньютона.

**1-й закон:** *тело находится в состоянии покоя или равномерного прямолинейного движения до тех пор, пока воздействия со стороны других тел не выведут его из этого состояния.*

Система отсчёта, по отношению к которой тело, свободное от внешних воздействий, покоится или движется равномерно и прямолинейно, называется **инерциальной системой отсчёта**.

**2-й закон:** *в инерциальных системах отсчёта ускорение  $\vec{a}$  тела прямо пропорционально равнодействующей  $\vec{F}$  всех сил, действующих на тело со стороны других тел, обратно пропорционально массе  $m$  тела и направлено в сторону  $\vec{F}$ :*

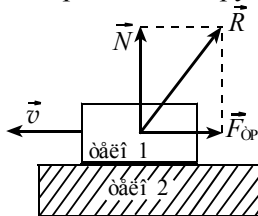
$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m}.$$

**3-й закон:** *тела действуют друг на друга с силами, равными по модулю, противоположными по направлению и приложенными соответственно к взаимодействующим телам.*

В инерциальных системах отсчёта все силы обусловлены только взаимодействием тел, эти силы возникают парами и к ним применим 3-й закон Ньютона.

Формулу, выражающую 2-й закон Ньютона, можно записать более удобно:  $\vec{F} = m\vec{a}$ . Однако такую запись не следует трактовать как равенство двух сил  $\vec{F}$  и  $m\vec{a}$ . Это есть выражение равнодействующей силы  $\vec{F}$  через массу тела и вызванное этой силой ускорение. В динамике взаимодействия тел считаются заданными, поэтому выражения для сил, входящих в законы динамики, должны быть взяты из других разделов физики, где изучается их природа.

Во многих задачах приходится рассматривать трение тел друг о друга. При наличии трения силу  $\vec{R}$ , с которой одно тело действует на другое, удобно рассматривать как векторную сумму двух сил (рис. 6): силы  $\vec{N}$ , направленной перпендикулярно к поверхности контакта (это – *сила нормального давления* или *сила нормальной реакции опоры*), и силы трения  $\vec{F}_{\text{тр}}$ , направленной по касательной к поверхности контакта.



**Рис. 6**

Удобство заключается в том, что при скольжении тел относительно друг друга модули этих составляющих связаны между собой законом Кулона-Амонтона, установленным экспериментально:

$$F_{\text{тр}} = \mu N. \quad (9)$$

Коэффициент трения скольжения  $\mu$  зависит от рода соприкасающихся поверхностей. Обычно пренебрегают слабой зависимостью силы трения от площади контакта и от величины относительной скорости  $v$  тел.

Для трения покоя закон (9) не применим, т.к. при постоянной  $N$  модуль силы трения покоя может изменяться от нуля до некоторого максимального значения, обычно несколько превышающего силу трения скольжения для этих поверхностей (так называемое явление *застоя*). Но для простоты максимальное значение силы трения покоя также принимают равным  $\mu N$ .

Если тело может катиться по той или иной поверхности, то из-за деформации материала этой поверхности перед катящимся телом возникает *сила трения качения*, которая обратно пропорциональна радиусу катящегося тела. Обычно сила трения качения гораздо меньше силы трения скольжения и ею, поэтому, пренебрегают.

При движении твёрдого тела в жидкости или газе возникает *сила сопротивления*, зависящая от скорости движения тела относительно среды (жидкости, газа). Эта сила может быть прямо пропорциональна как самой указанной скорости, так и квадрату скорости. При этом «сопротивление покоя», аналогичное трению покоя, отсутствует.

При решении задач следует также иметь в виду, что основное уравнение динамики, выражающее 2-й закон Ньютона, является векторным уравнением. Однако часто бывает так, что силы, действующие на то или иное тело, лежат в одной плоскости. Тогда можно выбрать систему отсчёта, оси  $Ox$  и  $Oy$  которой лежали бы в плоскости действия сил, и указанное векторное уравнение сводилось бы к двум скалярным (в проекциях на выбранные оси).

**ЗАДАЧА 3.** Два груза массами  $m_1$  и  $m_2$  подвешены на невесомой и нерастяжимой нити, перекинутой через невесомый блок. Определите ускорения грузов в процессе их движения. Трением в блоке пренебречь.

**РЕШЕНИЕ.** Для описания движения системы здесь будет достаточно одной координатной оси  $Oy$ , которую направим вертикально вниз. Пусть груз  $m_1$  движется вниз с ускорением  $\vec{a}_1$ , а груз  $m_2$  – вверх с ускорением  $\vec{a}_2$  (рис. 7). На каждый из грузов действуют сила тяжести и сила натяжения нити, изображённые на рисунке. Запишем уравнение 2-го закона Ньютона в проекциях на ось  $Oy$  для каждого груза:

$$m_1 a_1 = m_1 g - T_1;$$

$$-m_2 a_2 = m_2 g - T_2.$$

Поскольку нить и блок невесомы, то  $T_1 = T_2$ . Из нерастяжимости нити следует равенство модулей ускорений грузов:  $a_1 = a_2$ . Решая полученные уравнения с учётом двух последних равенств, найдём:

$$a_1 = a_2 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \cdot g.$$

Если  $m_1 < m_2$ , то направления ускорений грузов будут противоположными тем, которые мы выбрали изначально на рис. 7.

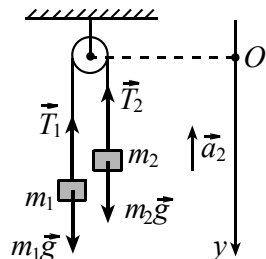


Рис. 7

**\* ЗАДАЧА 4.** Доску с находящимся на ней бруском удерживают в покое на наклонной плоскости с углом наклона к горизонту  $\alpha = 60^\circ$  (рис. 8а). Расстояние от бруска до края доски  $S = 49$  см. Доску и брусок одновременно отпускают, и доска начинает скользить по наклонной плоскости, а брусок – по доске. Коэффициент трения скольжения между бруском и доской  $\mu_1 = 0,3$ , а между доской и наклонной плоскостью  $\mu_2 = 0,4$ . Масса доски в три раза больше массы бруска. 1) Определить ускорение бруска относительно наклонной плоскости при скольжении бруска по доске. 2) Через какое время брусок достигнет края доски? (МФТИ, 2001г.)

**РЕШЕНИЕ.** Выберем систему координат и изобразим силы, действующие на брусок и доску, на рис. 8б. Заметим, что сила нормальной реакции  $\vec{N}_1$  и сила трения скольжения  $\vec{F}_{\text{тр1}}$  действуют на брусок массой  $m$  и обусловлены его взаимодействием с доской массой  $3m$ . По третьему закону Ньютона такие же по модулю, но противоположно направленные им силы  $\vec{N}'_1$  и

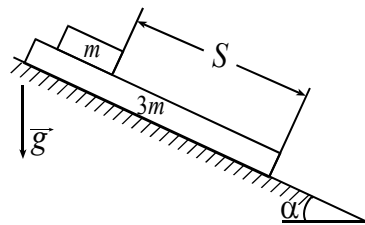


Рис. 8а

$\vec{F}'_{\text{тр1}}$  действуют со стороны бруска на доску. Точки их приложения к доске на рис. 8б пространственно разнесены по соображениям удобства восприятия чертежа. Смысл остальных сил ясен из их обозначений.

Пусть  $\vec{a}_1$  и  $\vec{a}_2$  – ускорения бруска и доски соответственно относительно

наклонной плоскости. Тогда по второму закону Ньютона в проекциях на оси  $Ox$  и  $Oy$  можно записать для бруска:

$$\begin{cases} ma_1 = mgsin\alpha - F_{тр1}, \\ 0 = N_1 - mgcos\alpha, \end{cases}$$

для доски:

$$\begin{cases} 3ma_2 = 3mgsin\alpha + F'_{тр1} - F_{тр2}, \\ 0 = N_2 - N'_1 - 3mgcos\alpha. \end{cases}$$

К этим уравнениям необходимо добавить выражения для сил трения:

$$F_{тр1} = F'_{тр1} = \mu_1 N_1, \quad F_{тр2} = \mu_2 N_2.$$

Решая совместно записанные уравнения, находим

$$a_1 = g(\sin\alpha - \mu_1 \cos\alpha) \approx 7 \text{ м/с}^2,$$

$$a_2 = \frac{1}{3} g(3\sin\alpha + (\mu_1 - 4\mu_2) \cos\alpha) \approx 6,4 \text{ м/с}^2.$$

Видим, что движется по наклонной плоскости с ускорением, меньшим, чем у бруска. Заметим, что движение доски не влияет на ускорение  $a_1$ . Это связано с тем, что и при движущейся, и при закреплённой доске сила трения  $F_{\text{дд1}}$  между бруском и доской одна и та же.

Пусть брусок достиг края доски через время  $t$  ã момента начала движения. За это время брусок и доска пройдут относительно наклонной плоскости пути

$S_1 = \frac{a_1 t^2}{2}$  и  $S_2 = \frac{a_2 t^2}{2}$  соответственно (это – кинематические соотношения). Их разность  $S_1 - S_2$  будет равна пути, пройденному бруском по доске, то есть – начальному расстоянию  $S$  от бруска до края доски.

Тогда  $S = S_1 - S_2 = \frac{a_1 - a_2}{2} \cdot t^2$ , откуда  $t = \sqrt{\frac{2S}{a_1 - a_2}}$ . С учётом

выражений для  $a_1$  и  $a_2$  получим  $t = \sqrt{\frac{3S}{2(\mu_2 - \mu_1)g\cos\alpha}} \approx 1,2 \text{ с}$ .

**Ответ:** 1)  $a_1 \approx 7 \text{ м/с}^2$ ; 2)  $t \approx 1,2 \text{ с}$ .

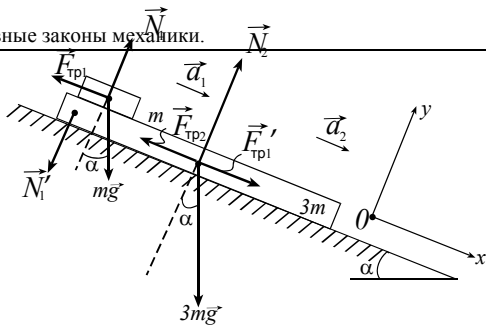


Рис. 86

**ЗАДАЧА 5.** С горизонтальной поверхности земли бросили мяч, и он упал на землю со скоростью  $u = 9,8 \text{ м/с}$  под углом  $\beta = 30^\circ$  к горизонту. Модуль вертикальной составляющей скорости в точке бросания был на 20% больше, чем в точке падения. Найти время полёта мяча. Считать, что сила сопротивления движению мяча со стороны воздуха прямо пропорциональна его скорости.

(МФТИ, 1989 г.)

**РЕШЕНИЕ.** Сила сопротивления воздуха направлена против скорости  $\vec{v}$  мяча и равна  $-k\vec{v}$ , где  $k$  – коэффициент пропорциональности. Разобьем время  $t$  полёта мяча на сколько угодно малые интервалы времени  $\Delta t_i$ . Для произвольно взятого интервала времени  $\Delta t_i$  обозначим средний вектор скорости мяча на этом интервале через  $\vec{v}_i$  (рис. 9) и запишем уравнение второго закона Ньютона

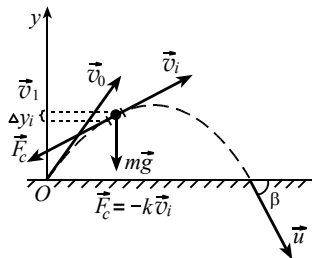


Рис. 9

для движения мяча:  $m\vec{g} - k\vec{v}_i = m \frac{\Delta \vec{v}_i}{\Delta t_i}$ ,

где  $m$  – масса мяча,  $\Delta \vec{v}_i$  – изменение скорости мяча за время  $\Delta t_i$ . Здесь мы воспользовались определением ускорения  $\vec{a}_i = \Delta \vec{v}_i / \Delta t_i$ .

Спроецируем написанное уравнение на ось  $Oy$ , направленную вертикально вверх и умножим обе части уравнения на  $\Delta t_i$ .

$$\text{Тогда } -mg \cdot \Delta t_i - kv_{iy} \cdot \Delta t_i = m \cdot \Delta v_{iy},$$

где  $v_{iy}$  и  $\Delta v_{iy}$  – проекции на ось  $Oy$  скорости и изменения скорости мяча соответственно. Заметим, что за интервал времени  $\Delta t_i$  изменение вертикальной координаты мяча  $\Delta y_i = v_{iy} \cdot \Delta t_i$ . С учётом этого получаем:  $-mg \cdot \Delta t_i - k \cdot \Delta y_i = m \cdot \Delta v_{iy}$ . Аналогичные уравнения будут справедливы для любого интервала  $\Delta t_i$ . Если сложить эти уравнения для всех интервалов времени  $\Delta t_i$ , получим

$$-mg \cdot t - k \cdot \Delta y = m \cdot \Delta v_y. \quad (*)$$

Здесь  $\Delta y$  и  $\Delta v_y$  – изменение координаты мяча по оси  $Oy$  и изменение

проекции на ось  $Oy$  скорости мяча за всё время полёта  $t$ . В нашей задаче  $\Delta y = 0$  (камень был брошен с земли и упал на землю, т.е. конечная и начальная координаты мяча одинаковы), а  $\Delta v_y = u_y - v_{0y} = -u \sin \beta - 1,2u \sin \beta = -2,2u \sin \beta$ . С учётом этого из уравнения (\*) находим

$$t = 2,2 \frac{u}{g} \sin \beta \approx 1,1c. *$$

**ЗАДАЧА 6.** Санки скользят по ледяной горке, имеющей форму дуги окружности (рис. 10а). В некоторой точке  $A$ , определяемой углом  $\alpha$ , сила нормального давления санок на горку численно равна силе тяжести санок. Определить ускорение санок в точке  $A$ . Трением и размерами санок пренебречь.

**РЕШЕНИЕ.** По условию задачи сила  $\vec{N}'$ , с которой санки давят на горку в точке  $A$  численно равна силе тяжести, действующей на санки. По третьему закону Ньютона горка действует на санки с такой же по величине силой. В нашем случае это – сила нормальной реакции опоры  $\vec{N}$  (рис. 10б). Итак,  $N = N' = mg$ .

Полное ускорение санок  $\vec{a}$  в т.  $A$  складывается из тангенциальной  $\vec{a}_\tau$  и нормальной  $\vec{a}_n$  составляющих. С учётом этого запишем уравнение второго закона Ньютона для движения санок в проекциях на взаимно перпендикулярные направления  $\vec{\tau}$  и  $\vec{n}$ :

$$ma_\tau = mg \sin \alpha; \quad ma_n = N - mg \cos \alpha.$$

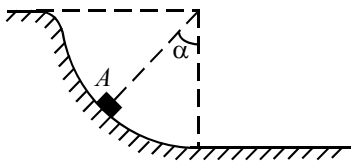


Рис.10а

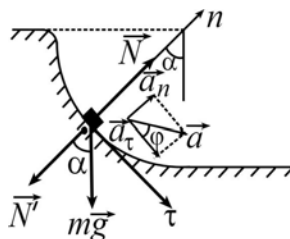


Рис. 10б

Отсюда находим  $a_\tau = g \sin \alpha$ ,  $a_n = g(1 - \cos \alpha)$ . Здесь мы учли, что  $N = mg$ . Тогда модуль ускорения санок равен

$$a = \sqrt{a_\tau^2 + a_n^2} = g \sqrt{\sin^2 \alpha + (1 - \cos \alpha)^2} = g \sqrt{2(1 - \cos \alpha)}.$$

Направление вектора  $\vec{a}$  определим с помощью угла  $\varphi$ , который век-

тор  $\vec{a}$  составляет с направлением  $\vec{\tau}$  :  $tg \varphi = \frac{a_n}{a_\tau} = \frac{1 - \cos \alpha}{\sin \alpha}$ .